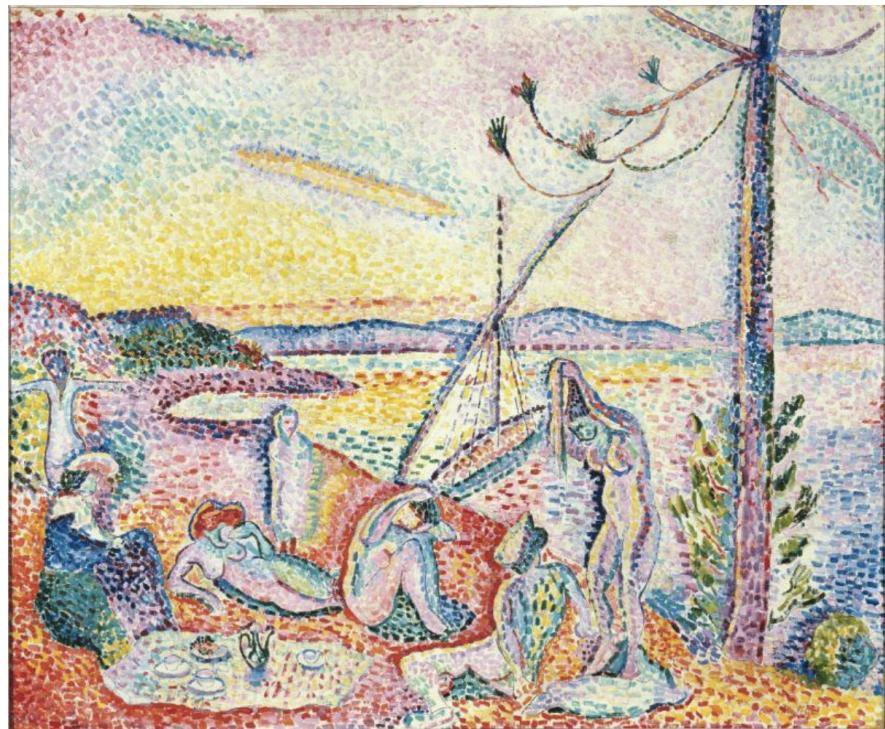




ALG 5

Calcul matriciel

Introduction à l'algèbre linéaire par les systèmes linéaires et le calcul matriciel.



Luxe, calme et volupté, Matisse

5	Calcul matriciel	1
1	Quizz	2
2	Exercices élémentaires	3
3	Exercices classiques plus techniques	4
4	Indications	6
5	Solutions	7

1. Quizz

1  

Vrai ou faux ? *f*

1. Soit $(A, B, C) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^3$. Si $AB = CB$ et $B \neq 0$, alors $A = C$.
2. Soit $(A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^2$. Si A et B sont inversibles, alors $A + B$ aussi.
3. Une matrice carrée est diagonale *si et seulement si* elle est triangulaire supérieure et inférieure.
4. Si A est inversible et symétrique, alors son inverse l'est aussi.
5. Le produit de deux matrices de $\mathcal{T}_n^+(\mathbb{R})$ appartient à $\mathcal{T}_n^+(\mathbb{R})$.
6. La diagonale d'une matrice antisymétrique est nulle.
7. Pour tout $A \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{K})$, la matrice $A^\top A$ est symétrique.
8. La somme de deux matrices symétriques est symétrique.
9. Le produit de deux matrices symétriques est symétrique.
10. Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et $\exists p \in \mathbb{N}^*$, $A^p = 0$, alors $A = 0$.
11. Il existe deux matrices A et B de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ telles que $AB = 0$ et $BA \neq 0$.
12. Si $A \in \text{GL}_n(\mathbb{K})$ et B commute avec A , alors B commute avec A^{-1} .
13. Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et A^2 est inversible, alors A est inversible.
14. Multiplier A à droite par une matrice élémentaire fait agir l'opération correspondante sur ses colonnes.
15. Si $X \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ et $X^2 = I_2$, alors $X = \pm I_2$.
16. Si $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$ n'a aucun zéro sur la diagonale, alors A est inversible.
17. Si $A^2 + 2A + I_n = 0$, alors A est inversible.

2  

QCM sur le calcul matriciel *f*

1. Soit $J \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ la matrice dont tous les coefficients sont égaux à 1 et $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

On note $\sigma := \sum_{1 \leq i,j \leq n} M_{i,j}$ et $\sigma_i := \sum_{j=1}^n M_{i,j}$ pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$. Pour tout $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on a :

$$\mathbf{a.} \quad JM = \begin{pmatrix} \sigma_1 & \dots & \sigma_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_n & \dots & \sigma_n \end{pmatrix}; \quad \mathbf{b.} \quad MJ = \begin{pmatrix} \sigma_1 & \dots & \sigma_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_n & \dots & \sigma_n \end{pmatrix}; \quad \mathbf{c.} \quad JMJ = \sigma J; \quad \mathbf{d.} \quad JM = \begin{pmatrix} \sigma_1 & \dots & \sigma_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_1 & \dots & \sigma_n \end{pmatrix}.$$

2. Soit a, b et c , trois réels tels que $a^2 + b^2 + c^2 = 1$ et $M := \begin{pmatrix} a^2 & ba & ca \\ ab & b^2 & cb \\ ac & bc & c^2 \end{pmatrix}$, $N = I_3 - M$, et $(u, v) \in \mathbb{R}^2$.

- | | |
|---------------------------------|-----------------------------------------------|
| a. $M^2 = M$; | d. $N^2 = 0$; |
| b. $MN = 0$; | e. $(uM + vN)^n = u^n A^n + v^n N^n$. |
| c. M et N commutent; | |

3. Soit $X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$.

- a. $X^2 = \text{tr}(X)X + \det(X)I_2$;
- b. $\det(X) = \frac{(\text{tr } X)^2 - \text{tr}(X^2)}{2}$;

c. $X^2 = 0 \iff \text{tr}(X) = \text{tr}(X^2) = 0$.

4. Soit $p \in \mathbb{N}^*$, $A \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ telle que $A^3 = 0$. Pour tout réel t , on pose $E(t) := I_p + tA + \frac{t^2}{2}A^2$.

- a. $\forall (t, s) \in \mathbb{R}^2$, $E(t)E(s) = E(s-t)$;
- b. $E(t)^n = E(nt)$ pour tout $(t, n) \in \mathbb{R} \times \mathbb{N}$;
- c. $\exists t \in \mathbb{R}$, $E(t) \notin \text{GL}_p(\mathbb{R})$;
- d. Pour tout $(s, t) \in \mathbb{R}^2$, $E(t)$ et $E(s)$ commutent.

5. Soit A et B dans $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

- a. Si $AB = 0$, alors $A = B = 0$;
- b. Si $A \neq 0$, alors A est inversible;
- c. Si $A^2 = 0$, alors A n'est pas inversible;
- d. Si $A^2 = 2A + I_3$, alors A est inversible;
- e. Si A est inversible, alors A^2 est inversible.

6. Soit $J := \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $E := \{xI_2 + yJ; (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$.

- a. E ne contient que deux éléments inversibles;
- b. E est stable par le produit;
- c. L'équation $X^2 = X$ n'admet que deux solutions.

2. Exercices élémentaires

3 ? ☺

Utilisation d'un polynôme annulateur

Soit $A := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$. Calculer $A^3 - A$ puis en déduire que A est inversible puis déterminer A^{-1} .

4 ? ☺

Algorithme du pivot

Résoudre dans \mathbb{R}^3 le système

$$\begin{cases} x - 2y + z = 1 \\ x + y + 2z = 2 \\ x - 8y - z = -1 \end{cases}$$

5 ? ☺

Un système linéaire à paramètres

Résoudre selon les valeurs des paramètres réels a , b et c le système

$$\begin{cases} x + 2y - z = a \\ -2x - 3y + 3z = b \\ x + y - 2z = c \end{cases}$$

6 ? *Utilisation des projecteurs spectraux*

Soit $m \in \mathbb{C}^*$. On considère les matrices $A = \begin{pmatrix} 0 & m & m^2 \\ m^{-1} & 0 & m \\ m^{-2} & m^{-1} & 0 \end{pmatrix}$, $B = \frac{1}{3}(A + I_3)$ et $C = \frac{1}{3}(-A + 2I_3)$.

1. Calculer $(A + I_3)(A - 2I_3)$. En déduire que la matrice A est inversible et exprimer son inverse.
2. Calculer B^2 et C^2 , puis en déduire B^n et C^n pour tout entier naturel n .
3. Calculer BC et CB . En déduire A^n pour tout entier naturel n .

7 ? *Une inversion*

Justifier l'inversibilité et calculer l'inverse de la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$.

3. Exercices classiques plus techniques

8 ? *Un système d'ordre n f*

Résoudre le système linéaire $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \sum_{\ell=1}^n x_\ell = 1 - x_k$.

9 ? *Une inégalité sur la trace des matrices symétriques f*

Soit $(A, B) \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})^2$ et $M := AB - BA$.

1. Démontrer que $\text{tr}(M^\top M) = 2(\text{tr}(A^2 B^2) - \text{tr}((AB)^2))$.
2. En déduire que $\text{tr}(A^2 B^2) \geq \text{tr}((AB)^2)$.

10 ? *Les transvections et les dilations génèrent $GL_n(\mathbb{K})$ f*

Montrer que toute matrice de permutation est un produit de matrices de transvection et de dilatation.

11 ? *The claw matrix f*

Soit $n \in \mathbb{N}$ tel que $n \geq 3$ et $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ définie par $M_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \text{ ou } i = 1 \text{ ou } j = 1 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

Démontrer l'inversibilité de M et calculer son inverse en appliquant l'algorithme du pivot.

12 ? *La norme infinie matricielle ff*

On fixe $p \in \mathbb{N}^*$. Pour tout $M \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$, on pose $\|M\| = \max_{1 \leq i, j \leq p} |M_{i,j}|$.

- 1.** Démontrer que, pour tout $(M, N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})^2$, $\|M + N\| \leq \|M\| + \|N\|$ et $\|MN\| \leq p\|M\|\|N\|$.
- 2.** Démontrer que, pour tout m dans \mathbb{N}^* et (M_1, \dots, M_m) dans $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})^m$, on a

$$\left\| \sum_{i=1}^m M_i \right\| \leq \sum_{i=1}^m \|M_i\| \quad \text{et} \quad \left\| \prod_{i=1}^m M_i \right\| \leq p^{m-1} \prod_{i=1}^m \|M_i\|$$

- 3.** Soit $(A, B) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})^2$ tel que $\|A\| \neq \|B\|$.

a. Établir que, pour tout entier naturel n non nul, $A^n - B^n = \sum_{i=0}^{n-1} A^i (A - B) B^{n-1-i}$.

b. En déduire que $\frac{\|A^n - B^n\|}{\|A - B\|} \leq p^{n-1} \frac{\|A\|^n - \|B\|^n}{\|A\| - \|B\|}$.

4. Indications

1



Il sera le plus souvent suffisant de trouver des exemples ou des contre-exemples de taille deux ou trois.

2



L'inversibilité d'une matrice de taille deux est facile à étudier via son déterminant.

3



On trouve $A^3 - A = 4I_3$.

4



On trouve $\left\{ \left(\frac{5-5z}{3}, \frac{1-z}{3}, z \right) ; z \in \mathbb{R} \right\}$.

5



Le système admet au moins une solution *si et seulement si* $a + b + c = 0$.

6



On trouve $(A + I_3)(A - 2I_3) = 0$.

7



On trouve $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ par l'algorithme du pivot

8



Procéder par analyse-Synthèse.

9



Au 1., éviter d'exprimer la trace en fonction des coefficients : exploiter les propriétés de la trace (linéarité, etc.).

10



Réaliser la permutation de deux colonnes aux moyens des transvections et des dilatations.

11



Commencer par l'opération $C_1 \leftarrow \frac{C_1 - (C_2 + \dots + C_n)}{2-n}$.

12



Il faut montrer que, pour tous indices i et j , on a $|(MN)_{i,j}| \leq p \|M\| \|N\|$.

5. Solutions

1



1. Faux. Contre-exemple : $E_{1,2} = E_{1,2}E_{2,2} = (E_{1,2} + E_{1,1})E_{2,2}$.
2. Faux. Cex : $I_n - I_n = 0$.
3. Vrai.
4. Vrai car si A est symétrique et inversible, alors $(A^{-1})^\top = (A^\top)^{-1} = A^{-1}$.
5. Vrai (cf. le cours).
6. Vrai car si A est antisymétrique, alors $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, A_{i,i} = -A_{i,i}$.
7. Vrai. Pour $A \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{K})$, on a $(A^\top A)^\top = A^\top (A^\top)^\top = A^\top A$.
8. Vrai. Si A et B sont symétriques de même taille, on a $(A + B)^\top = A^\top + B^\top = A + B$.
9. Faux. Contre-exemple : $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.
10. Faux. Contre-exemple : $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^2 = 0$.
11. Vrai. On a $E_{1,1}E_{1,2} = E_{1,2}$ et $E_{1,2}E_{1,1} = 0$ d'après le cours.
12. Vrai. On a $AB = BA$ d'où $B = A^{-1}BA$ puis $BA^{-1} = A^{-1}B$.
13. Vrai. Supposons A^2 inversible et notons B son inverse. Comme A commute avec A^2 , A commute avec son inverse B . Ainsi $I_n = A(AB) = (AB)A$ donc A est inversible et $A^{-1} = AB$.
14. Vrai (cf. le cours).
15. Faux. Contre-exemple : $X = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.
16. Faux. Contre-exemple : $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ n'est pas inversible car AX est de la forme $\begin{pmatrix} u & u \\ v & v \end{pmatrix}$ pour tout $X \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$.
17. Vrai. On a $I_n = A(-A - 2I_n)$. Donc A est inversible à droite donc inversible et $A^{-1} = -A - 2I_n$.

Enseignements à tirer de cet exercice

- ⇒ Moralité du 1. : une condition suffisante de simplification par une matrice carrée B est son inversibilité ; $B \neq 0$ ne suffit pas à simplifier dans le cadre des matrices. On rappelle que $E_{i,j}$ est la matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ dont tous les coefficients sont nuls sauf celui en position (i, j) qui vaut 1.
- ⇒ Moralité du 17. : pour montrer l'inversibilité d'une matrice, on peut utiliser un polynôme annulateur.

2



- 1.** Seuls b. et c. sont vrais pour toute matrice M. Soit $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$. Par définition du produit matriciel, on a

$$\begin{cases} (\mathbf{JM})_{i,j} = \sum_{k=1}^n J_{i,k} M_{k,j} = \sum_{k=1}^n M_{k,j} \\ (\mathbf{MJ})_{i,j} = \sum_{k=1}^n M_{i,k} J_{k,j} = \sum_{k=1}^n M_{i,k} = \sigma_i \\ (\mathbf{JMJ})_{i,j} = \sum_{1 \leq k, \ell \leq n} J_{i,k} M_{k,\ell} J_{\ell,j} = \sum_{1 \leq k, \ell \leq n} M_{k,\ell} \end{cases}$$

ainsi $\mathbf{JMJ} = \sigma \mathbf{J}$.

- 2.** Tout est vrai sauf le d. Posons $A = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ de sorte que $M = AA^T$.

On sait de plus que $A^T A = a^2 + b^2 + c^2 = 1$. Ainsi, par associativité du produit matriciel :

$$M^2 = (AA^T)^2 = A(A^T A)A^T = M, MN = M - M^2 = 0, NM = M^2 - M = 0 \text{ et } N^2 = I_3 + M^2 - 2M = I_3 - M = N$$

Soit $n \in \mathbb{N}$. Puisque M et N commutent, on peut appliquer la formule du binôme :

$$M^n = (uM + vN)^n = \sum_{k=0}^n u^k M^k v^{n-k} N^{n-k} = u^n M + v^n N$$

En effet :

⇒ La formule est évidente pour $n = 0$.

⇒ Supposons que $n \in \mathbb{N}^*$. Pour tout $k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$, on a $M^k N^{n-k} = (MN) M^{k-1} N^{n-k-1} = 0$.

- 3.** Tout est vrai sauf a.

⇒ On a $X^2 - \text{tr}(X)X + \det(X)I_2 = \begin{pmatrix} a^2+bc & ac+cd \\ ab+bd & cb+d^2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} a(a+d) & b(a+d) \\ c(a+d) & d(a+d) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} ad-bc & 0 \\ 0 & ad-bc \end{pmatrix} = 0$.

⇒ On a $\text{tr}(X^2) = a^2 + d^2 + 2bc = (a+d)^2 - 2(ad - bc) = (\text{tr} X)^2 - 2 \det(X)$.

⇒ ⚡ Supposons $X^2 = 0$. Alors $\text{tr}(X^2) = 0$ donc $(\text{tr} X)^2 = 2 \det(X)$. De plus, par le a., on a $\text{tr}(X)X = \det(X)I_2$, d'où $\text{tr}(X)(2X - \text{tr}(X)I_2) = 0$ donc $\text{tr} X = 0$ ou $2X = \text{tr}(X)I_2 = 0$. Si $2X = \text{tr}(X)I_2$, alors on a également $0 = 4X^2 = (\text{tr} X)^2 I_2$. Ainsi $\text{tr} X = 0$.

⚡ Supposons $\text{tr}(X) = \text{tr}(X^2) = 0$. On déduit de la relation du b. que $\det(X) = 0$. Ainsi $X^2 = 0$ par le a.

Ainsi $X^2 = 0 \iff \text{tr}(X) = \text{tr}(X^2) = 0$.

- 4.** Seuls b et d sont vrais.

⇒ Soit t et s dans \mathbb{R} . On a :

$$\begin{aligned} E(t)E(s) &= (I_p + tA + t^2 A^2 / 2)(I_p + sA + s^2 A^2 / 2) = I_p + (t+s)A + (ts + t^2/2 + s^2/2)A^2 \\ &= I_p + (t+s)A + \frac{(s+t)^2}{2}A^2 = E(t+s) \end{aligned}$$

car $A^3 = A^4 = 0$. On en déduit que $\forall (n, t) \in \mathbb{N} \times \mathbb{R}$, $E(t)^n = E(nt)$ par une récurrence immédiate, et que $E(t)$ et $E(s)$ commutent.

⇒ Soit $t \in \mathbb{R}$. D'après le point précédent, on a $E(-t)E(t) = E(t)E(-t) = E(t-t) = E(0) = I_p$. On en déduit que $E(t)$ est inversible avec $E(t)^{-1} = E(-t)$.

- 5. a.** C'est faux comme le prouve le contre-exemple $A = B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

b. C'est faux : même contre-exemple qu'à la question précédente.

c. Si A est inversible, alors A^2 aussi (un produit de matrices inversibles est inversible) et donc $A^2 \neq 0$. La propriété est donc vraie car sa contraposée est vraie.

- d.** C'est vrai. Supposons que $A^2 = 2A + I_3$. On a alors $A(A - 2I_3) = (A - 2I_3)A = I_3$ et A est donc inversible.
- e.** C'est vrai car un produit de matrices inversibles est inversible.
- 6.** Seuls b et c sont vrais. Pour $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, posons $M(x, y) := xI_2 + yJ = \begin{pmatrix} x+y & y \\ 0 & x+y \end{pmatrix}$.
- ⇒ Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Comme $M(x, y)$ est triangulaire supérieure, elle est inversible si et seulement si aucun de ses coefficients diagonaux n'est nul, ie $x + y \neq 0$.
- ⇒ La stabilité par produit vient d'un calcul élémentaire en remarquant que $J^2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 2J - I_2 \in E$.
- ⇒ Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. On a $M(x, y)^2 = x^2I_2 + 2xyJ + y^2J^2 = \begin{pmatrix} x^2+2xy+y^2 & 2xy+2y^2 \\ 0 & x^2+2xy+y^2 \end{pmatrix}$. Ainsi :

$$\begin{aligned} M(x, y)^2 = M(x, y) &\iff \begin{cases} x^2 + 2xy + y^2 = x + y \\ 2xy + 2y^2 = y \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} (x + y)(x + y - 1) = 0 \\ y(2x + 2y - 1) = 0 \end{cases} \\ &\iff y = 0 \wedge x(x - 1) = 0 \\ &\iff (x, y) = (0, 0) \vee (x, y) = (1, 0) \end{aligned}$$

Les seules solutions de $X^2 = X$ dans E sont donc $M(0, 0) = 0$ et $M(1, 0) = I_2$.

Enseignements à tirer de cet exercice

- ⇒ Attention au 6., $X(X - I_2) = 0$ n'équivaut pas à $X = 0$ ou $X = I_2$ directement (un produit de matrices non nulles peut être nul).

3 ↵

1. Un calcul donne $A^3 - A = 4I_3$.

2. On a $\frac{1}{4}(A^2 - I_3) = I_3$, ainsi A est inversible et $A^{-1} = \frac{1}{4}(A^2 - I_3) = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & -4 & 2 \\ 1 & -2 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$.

4 ↵

On échelonne puis réduit le système en appliquant l'algorithme de Gauss-Jordan :

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & -8 & -1 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & -6 & -2 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1/3 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5/3 & 5/3 \\ 0 & 1 & 1/3 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On en déduit l'ensemble des solutions $\left\{ \left(\frac{5-5z}{3}, \frac{1-z}{3}, z \right); z \in \mathbb{R} \right\}$.

5 ↵

Par la méthode du pivot, le système est équivalent à

$$\begin{cases} x + 2y - z = a \\ y + z = b + 2a \\ 0 = a + b + c \end{cases}.$$

Il admet une solution *si et seulement si* $a + b + c = 0$. Dans ce cas, on trouve l'ensemble de solutions suivant :

$$\{(2c - a + 3\lambda, a - c - \lambda, \lambda); \lambda \in \mathbb{R}\}$$

6



1. On trouve $(A + I_3)(A - 2I_3) = 0$. Ainsi, $A^2 - A = 2I_3$, d'où $A\left(\frac{A - I_3}{2}\right) = \left(\frac{A - I_3}{2}\right)A = I_3$ et donc A est inversible d'inverse $A^{-1} = \frac{A - I_3}{2}$.

2. Puisque $A^2 = A + 2I_3$, on a $B^2 = \frac{A^2 + 2A + I_3}{9} = \frac{3A + 3I_3}{9} = B$ et $C^2 = \frac{A^2 - 4A + 4I_3}{9} = \frac{-3A + 6I_3}{9} = C$. On en déduit que $B^n = B$ et $C^n = C$ pour tout entier naturel n non nul.

3. Comme B et C commutent, on a $CB = BC = \frac{(-A + 2I_3)(A + I_3)}{9} = \frac{-A^2 + A + 2I_3}{9} = 0$. On remarque que $A = 2B - C$. Comme B et C commutent, on peut appliquer le binôme, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$:

$$\begin{aligned} A^n &= (2B - C)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (2B)^k (-C)^{n-k} = 2^n B^n + (-1)^n C^n = 2^n B + (-1)^n C \\ &= \frac{2^n + 2(-1)^n}{3} I_3 + \frac{2^n + (-1)^{n+1}}{3} A \end{aligned}$$

car $BC = CB = 0$ implique que, pour tout $0 < k < n$, $B^k C^{n-k} = (BC)B^{k-1}C^{n-k-1} = 0$.

7



On applique l'algorithme de Gauss-Jordan :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Ainsi A est inversible et $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$.

8



⇒ Analyse : si (x_1, \dots, x_n) est solution, alors il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, x_i = \lambda$.

⇒ Synthèse : soit λ ; $(x_1, \dots, x_n) = (\lambda, \dots, \lambda)$ est solution *si et seulement si* $n\lambda = 1 - \lambda$, ie $\lambda = \frac{1}{n+1}$.

L'ensemble des solutions est $\left\{ \left(\frac{1}{n+1}, \dots, \frac{1}{n+1} \right) \right\}$.

9



1. Puisque les matrices A et B sont symétriques, on a :

$$\begin{aligned} M^T M &= (AB - BA)^T (AB - BA) = (B^T A^T - A^T B^T)(AB - BA) = (BA - AB)(AB - BA) \\ &= BA^2 B - (BA)^2 - (AB)^2 + AB^2 A \end{aligned}$$

Comme $\text{tr}(BA^2B) = \text{tr}(A^2B^2)$, $\text{tr}(AB^2A) = \text{tr}(A^2B^2)$ et $\text{tr}(BAB) = \text{tr}(ABAB)$, on a par linéarité de la trace :

$$\text{tr}(M^T M) = 2(\text{tr}(A^2B^2) - \text{tr}((AB)^2))$$

2. La matrice M étant à coefficients réels, on remarque que

$$\text{tr}(M^T M) = \sum_{i=1}^n (M^T M)_{i,i} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n M_{i,j}^2 \geq 0$$

D'où, par la question précédente : $\text{tr}(A^2B^2) \geq \text{tr}((AB)^2)$.

10



Soit $i \neq j$. La permutation des colonnes C_i et C_j peut s'obtenir par la séquence suivante :

$$C_i \leftarrow C_i + C_j, C_j \leftarrow -C_j, C_j \leftarrow C_j + C_i, C_i \leftarrow C_i - C_j$$

11



Par les opérations $C_1 \leftarrow \frac{C_1 - (C_2 + \dots + C_n)}{2-n}$, puis $C_i \leftarrow C_i - C_1$ pour $i \in [2, n]$ effectuées sur M, on obtient I_n . Ainsi M est inversible et son inverse s'obtient en effectuant les mêmes opérations sur I_n :

$$M^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda & -\lambda & \dots & -\lambda \\ -\lambda & \mu & \lambda & \dots & \lambda \\ \vdots & \lambda & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \lambda \\ -\lambda & \lambda & \dots & \lambda & \mu \end{pmatrix} \quad \text{où } \lambda := \frac{1}{2-n} \text{ et } \mu := \frac{3-n}{2-n}$$

12



1. Soit $(M, N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})^2$ et $(i, j) \in [1, p]^2$. On a, par l'inégalité triangulaire pour la valeur absolue :

$$|M_{i,j} + N_{i+j}| \leq |M_{i,j}| + |N_{i,j}| \leq \|M\| + \|N\|$$

Ainsi $\|M + N\| \leq \|M\| + \|N\|$. De même :

$$|(MN)_{i,j}| = \left| \sum_{k=1}^p M_{i,k} N_{k,j} \right| \leq \sum_{k=1}^p |M_{i,k}| |N_{k,j}| \leq \sum_{k=1}^p \|M\| \|N\| = p \|M\| \|N\|$$

Ainsi $\|MN\| \leq p \|M\| \|N\|$.

2. On raisonne par récurrence. Pour tout m dans \mathbb{N}^* , on note $\text{HR}(m)$ la propriété : pour tout (M_1, \dots, M_m) dans $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})^m$, on a

$$\left\| \sum_{i=1}^m M_i \right\| \leq \sum_{i=1}^m \|M_i\| \quad \text{et} \quad \left\| \prod_{i=1}^m M_i \right\| \leq \prod_{i=1}^m \|M_i\|$$

⇒ Le résultat est évident pour $m = 1$ et pour $m = 2$ par la question précédente.

⇒ Soit $m \in \mathbb{N}^*$. Supposons $\text{HR}(m)$ vraie. Soit (M_1, \dots, M_{m+1}) dans $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})^{m+1}$. Par $\text{HR}(2)$ et $\text{HR}(m)$, on a

$$\left\| \sum_{i=1}^{m+1} M_i \right\| \leq \left\| \sum_{i=1}^m M_i \right\| + \|M_{m+1}\| \leq \sum_{i=1}^{m+1} \|M_i\|$$

De même :

$$\left\| \prod_{i=1}^{m+1} M_i \right\| \leq p \left\| \prod_{i=1}^m M_i \right\| \|M_{m+1}\| \leq p^m \prod_{i=1}^{m+1} \|M_i\|$$

3. a. On a, par distributivité puis télescopage :

$$\sum_{i=0}^{n-1} A^i (A - B) B^{n-1-i} = \sum_{i=0}^{n-1} (A^{i+1} B^{n-(i+1)} - A^i B^{n-i}) = A^n B^0 - A^0 B^n = A^n - B^n$$

b. Par les questions précédentes :

$$\begin{aligned} \|A^n - B^n\| &\leq p^2 \sum_{i=0}^{n-1} \|A^i (A - B) B^{n-1-i}\| \leq p^{2+n-1-2} \sum_{i=0}^{n-1} \|A\|^i \times \|A - B\| \times \|B\|^{n-1-i} \\ &\leq p^{n-1} \|A - B\| \sum_{i=0}^{n-1} \|A\|^i \times \|B\|^{n-1-i} = p^{n-1} \|A - B\| \frac{\|A\|^n - \|B\|^n}{\|A\| - \|B\|} \end{aligned}$$

car $\|A\| \neq \|B\|$. Cette condition impose également $A \neq B$ donc $\|A - B\| > 0$ ($A - B$ a au moins un coefficient non nul). Ainsi $\frac{\|A^n - B^n\|}{\|A - B\|} \leq p^{n-1} \frac{\|A\|^n - \|B\|^n}{\|A\| - \|B\|}$.